

2.6.5 Obsługa i programowanie robotów Kawasaki cz.2 - kurs dla Użytkowników

Opis szkolenia:

Druga część szkolenia z obsługi i programowania robotów Kawasaki stanowi uzupełnienie części pierwszej i dostarcza dodatkowych informacji na temat zaawansowanych metod programowania. Obejmuje on programowanie w języku AS, sterowanie wejściami i wyjściami robota, pracę robota w trybie automatycznym, tworzenie równoległych programów kontrolnych (Programy PC), konfigurację sieci PROFIBUS oraz zmienne systemowe. Zdobyte informacje wykorzystywane są w praktyce podczas realizacji ćwiczeń mających na celu praktyczne zapoznanie się z zagadnieniami oraz utrwalenie zdobytej wiedzy.

Grupa docelowa:

Szkolenie jest dedykowane użytkownikom robotów Kawasaki.

Wymagania:

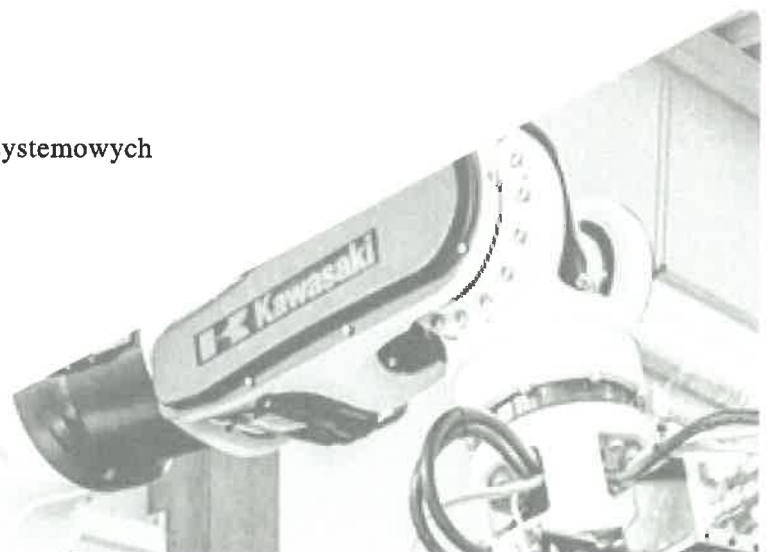
Ukończenie kursu na poziomie podstawowym.

Cele:

- Poznanie możliwości robotów przemysłowych Kawasaki
- Zapoznanie się z obsługą i programowaniem robotów Kawasaki

Treści szkolenia:

- AS Language - funkcje zaawansowane
 - Złożone instrukcje ruchu
 - Sterowanie WE/WY
 - Instrukcje warunkowe i pętle
 - Zaawansowane sposoby programowania
 - Edycja programów
- Programy Process Control
 - Zasady konstrukcji
 - Edycja
- Praca robota w trybie automatycznym
 - Konfiguracja robota
 - Warunki bezpiecznej pracy
- Zmienne systemowe
 - Przeznaczenie i konfiguracja zmiennych systemowych
- Kopie bezpieczeństwa
 - Wykonywanie kopii bezpieczeństwa
 - Kopie programów, pozycji robota
 - Kopie systemowe



- Aktualizacja oprogramowania kontrolera
 - Aktualizacja oprogramowania AS i SV
 - Inicjalizacja kontrolera
- Przykład konfiguracji transmisji szeregowej – PROFIBUS DP
 - Konfiguracja sprzętowa
 - Konfiguracja software'owa
 - Komunikacja dwóch urządzeń z pomocą protokołu PROFIBUS DP
- Ćwiczenia praktyczne z robotem



Czas trwania szkolenia: 2 dni



Cena szkolenia: Na zapytanie



Liczba uczestników:

min. 4 osoby

max. 6 osób

